

## Gesamtlehrangebot des Lehrstuhls Steuerung, Regelung und Systemdynamik (Leitung: Univ.-Prof. Dr.-Ing. Dirk Söffker) (ab SoSe 2010, Stand März 2011)

<b>Veranstaltung</b> (Vorlesung/Übung/Praktikum) (in SWS)	V/Ü/P	<b>Dozent/in/ Prüfer</b>	<b>Wi Se</b>	<b>So Se</b>	<b>Hin- weis</b>
Systemdynamik	1/1/0	Söffker	x		TB
System Dynamics	1/1/0	Söffker	x		TB
Notlauf und Diagnose mechatronischer Systeme	2/1/0	Söffker/ Wolters	x		B
Notlauf und Diagnose mechatronischer Systeme – Praktikum	0/0/1	Söffker	x		B (Praktikum, Seminar)
Qualitative Methoden der Regelungstechnik 2: Automaten und Netze	2/1/0	Söffker	x		TB
Antriebstechnik	2/1/0	Söffker	x		TB
Prozessautomatisierungstechnik	2/1/0	Jelali	x		R
Teamprojekt	0/0/1	Söffker	x		TB
Seminar Produktentstehung	0/0/4	Söffker/NN	x		TB (Seminar)
Machine Lab	0/0/3	Söffker	x		TB
Praxis Project (> 'Small thesis work')	0/0/5	Söffker	x	x	R
Regelungstechnik	2/1/0	Söffker		x	TB
Systemdynamik und Regelungstechnik - Praktikum	0/0/1		X, ^	x	TB
Control Engineering	2/1/0	Söffker		x	TB
System Dynamics and Control Engineering – Practical Exercise	0/0/1	Söffker	X, ^	x	TB
Regelungstheorie	2/1/0	Söffker		x	TB
Regelungstheorie - Praktikum	0/0/1	Söffker		X	TB
Control Theory	3/1/1	Söffker		x	TB
Sensorik und Aktorik	2/1/0	Schramm (Sensorik) / Söffker (Aktorik)		x	R
Mathematische Methoden der Regelungstechnik	2/1/0	Zimmer		x	R
Moderne Methoden der Regelungstechnik #	2/1/0	Söffker, ggf. NF		x	R
Kognitive Technische Systeme	2/1/0	Söffker		x	TB
Kognitive Technische Systeme - Seminar	0/0/1	Söffker		x	B (Seminar)
Qualitative Methoden der Regelungstechnik 1: Steuerungstechnik	2/0/1	Ahle		x	B
Control in Vehicle Dynamic Systems	2/1/0	Wey		x	B
Mechatroniklabor	0/0/3	Söffker		x	R (Praktikum, Seminar)

### Agenda:

SoSe: Sommersemester

R: Regulär (über das ganze Semester)

TB: Partiiell geblockt (z. B. auf 8 Wochen)

#: ab 2012

WiSe: Wintersemester

B: Geblockt (in wenigen direkt aufeinanderfolgenden Tagen)

^: Spez. Angebot für studierendenintensive Jahrgänge (kann ggf. entfallen)

**Die Veranstaltungssprache ist identisch mit der Sprache des Veranstaltungsnamens.**

# Gesamtlehrangebot des Lehrstuhls Steuerung, Regelung und Systemdynamik (Leitung: Univ.-Prof. Dr.-Ing. Dirk Söffker) (ab SoSe 2010, Stand März 2011)

## Hinweise:

Die folgenden Veranstaltungen (DPO, pensionierte Lehrende, Vorlesungsanpassungen) sind prüfungstechnisch ersetzbar bzw. wurden bzw. werden ersetzt (ggf. durch Einzelerklärung\*):

Veranstaltung	Dozent	Ersetzt durch:	Veranstaltung (ggf. wahlweise)	Dozentin/Dozent
Regelungstechnik(_alt) # bzw. Control Technique #	Söffker	➔	Systemdynamik PLUS Regelungstechnik(_neu) bzw. System Dynamics PLUS Control Engineering	Söffker
Moderne Methoden der Steuer- und Regelungstechnik ° (aus DPO 95)	Söffker/ Wend	➔	Moderne Methoden der Regelungstechnik (ab WiSe 2011/12) Qualitative Methoden der Regelungstechnik 1	Söffker ggf. NF Ahle
Moderne Methoden der Regelungstechnik (bis WiSe 2010/11)	Söffker	➔	Qualitative Methoden der Regelungstechnik 2 Kognitive Technische Systeme Moderne Methoden der Regelungstechnik (ab WiSe 2011/12)	Söffker Söffker Söffker, ggf. NF
Moderne Methoden der Steuerungstechnik*	Wend	➔	Qualitative Methoden der Regelungstechnik 1	Ahle
Prozessautomatisierung*	Wend	➔	Qualitative Methoden der Regelungstechnik 2 Prozessautomatisierungstechnik	Söffker Jelali
Hydraulik und Pneumatik *	Wend	➔	Antriebstechnik	Söffker
Mensch-Maschine-Systeme \$	Söffker	➔	Kognitive Technische Systeme	Söffker
Autonomous Systems \$	Söffker	➔	Kognitive Technische Systeme	Söffker
Ausgewählte Kapitel der Regelungstechnik: *	Söffker	➔	Moderne Methoden der Regelungstechnik Kognitive Technische Systeme Mathematische Methoden der Regelungstechnik Control in Vehicle Dynamic Control Systems	Söffker ggf. NF Söffker Zimmer Wey
Ausgewählte Kapitel der Automatisierungstechnik: *	Söffker	➔	Qualitative Methoden der Regelungstechnik 1 Qualitative Methoden der Regelungstechnik 2 Kognitive Technische Systeme Notlauf und Diagnose mechatronischer Systeme	Ahle Söffker Söffker Söffker/Wolters

## Agenda:

\*: letztmalig Studienjahr 2010

°: letztmalig Studienjahr 2007

#: letztmalig 2010 bzw. 2011

\$: letztmalig Studienjahr 2009

\*: im Sekretariat SRS schriftlich bestätigen lassen (wird vom Prüfungsamt anerkannt)