

Lösungsvorschlag zu den Präsenzaufgaben der 6. Übung

Präsenzaufgabe 1:

Was ist an der folgenden Formulierung des Satzes über die Neumannsche Reihe falsch?

Es sei X ein normierter Raum, Y ein metrischer Raum, A eine lineare Abbildung von X nach Y . Dann ist $I - A$ invertierbar und $(I - A)^{-1} = \sum_{n=1}^{\infty} A^n$.

Lösung:

In metrischen Räumen ist Linearität Quatsch. Damit A^n definiert ist (und I), müssen X und Y übereinstimmen. Die Norm von A muss klein sein (kleiner als 1); für genauere Voraussetzungen siehe Hausaufgaben. Damit man (wie im Beweis geschehen) von absoluter Konvergenz auf Konvergenz der Reihe schließen kann, muss darüberhinaus X vollständig sein, also $X = Y$ ein Banachraum. Achso: Außerdem muss die Reihe bei 0 anfangen.

Präsenzaufgabe 2:

Löse die Integralgleichung

$$u(s) - \int_0^1 st u(t) dt = \sin(\pi s), \quad s \in [0, 1], \quad u \in C([0, 1]).$$

Lösung:

Wir wollen die Neumannsche Reihe verwenden und definieren dazu den Operator

$$\begin{aligned} A: C([0, 1]) &\rightarrow C([0, 1]) \\ u &\mapsto \{s \mapsto s \cdot \int_0^1 t u(t) dt\}. \end{aligned}$$

Dann ist A wohldefiniert (das Bild ist wieder stetig) und linear (klar) sowie stetig, denn

$$|Au(s)| \leq |s| \|u\| \int_0^1 t dt \leq \frac{1}{2} \|u\| \quad \forall u \in C([0, 1]),$$

also $\|A\| \leq \frac{1}{2}$.

Mit Hilfe der Neumannschen Reihe lässt sich daher $I - A$ invertieren mit $(I - A)^{-1} = \sum_{n=0}^{\infty} A^n$ und für die gesuchte Funktion u gilt

$$u(s) = (I - A)^{-1} \sin(\pi s).$$

Für die explizite Berechnung bestimmen wir zunächst A^n . Durch Ausprobieren gelangt man zu der Vermutung:

$$A^n u(s) = s \left(\frac{1}{3} \right)^{n-1} \int_0^1 t u(t) dt.$$

Für $n = 1$ stimmt das, wie man an der Definition abliest.

$$\begin{aligned} A^n u(s) &= s \int_0^1 t A^{n-1} u(t) dt \\ &= s \int_0^1 t t \left(\frac{1}{3} \right)^{n-2} \int_0^1 x u(x) dx dt \\ &= s \left(\frac{1}{3} \right)^{n-1} \int_0^1 x u(x) dx. \end{aligned}$$

Also:

$$\begin{aligned} u(s) &= \sum_{n=0}^{\infty} A^n \sin(\pi s) \\ &= A^0 \sin(\pi s) + s \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{1}{3}\right)^{n-1} \int_0^1 x \sin(\pi x) \, dx \\ &= \sin(\pi s) + \frac{3}{2} \int_0^1 x \sin(\pi x) \, dx \\ &= \sin(\pi s) + \frac{3}{2\pi} s. \end{aligned}$$

Präsenzaufgabe 3:

Betrachte den Einbettungsoperator von $L^p(\Omega)$ nach $L^q(\Omega)$.

Ist er linear?

Unter welchen Bedingungen an p, q, Ω wird er stetig?

Lösung:

Linearität ist klar. Stetigkeit mit der Hölderschen Ungleichung für $q < p$ und Ω mit endlichem Maß. Unbeschränktheit folgt ansonsten aus geeigneten Gegenbeispielen. (Auf \mathbb{R} z.B. $\frac{1}{x^\alpha}$, $\frac{1}{q} > \alpha > \frac{1}{p}$. Für $p < q$ Ähnliches auf $(0, 1)$.)

Präsenzaufgabe 4:

X sei ein normierter Raum.

Zeige: Genau dann ist jede lineare Abbildung von X nach \mathbb{R} stetig, wenn $\dim X < \infty$ ist.

Lösung:

Wenn X endlichdimensional ist, sind alle linearen Abbildungen darauf stetig, siehe Skript.

Sei X unendlichdimensional. Dann seien x_n mit Norm 1 in einer Basis enthalten und das Bild von $x = \sum_{i \in I} a_i x_i$ definiert als $\sum_{n \in \mathbb{N}} a_n n$. Dann ist diese Abbildung linear, aber die Folge $\frac{x_n}{n}$ konvergiert im Gegensatz zu ihrem Bild, das stets Norm 1 hat, gegen 0.